

ОТЗЫВ

на автореферат диссертации Узденовой Аминат Магометовны

"Математическое моделирование сверхпределного переноса ионов в мембранных системах в гальванодинамическом режиме"

Теоретическая часть представленной диссертации заключается в выводе гальванодинамических граничных условий для ряда одно- и двумерных задач переноса ионов в мембранных системах, разработке численных методов для их решения; практическая состоит в создании программ для реализации разработанных методов и проведения численных расчетов.

1. Гальванодинамические граничные условия

Ключевым моментом для построения модели переноса ионов в гальванодинамическом режиме (ГДР) является постановка граничного условия для уравнения Пуассона, зависящего не от скачка потенциала, как для потенциодинамического режима, а от заданного тока. В главах 2 и 3 выводятся такие граничные условия. При этом допущены ошибки, делающие полученные модели некорректными.

Рассмотрим сделанные ошибки на примере задачи из п. 2.1. Из формулы для плотности полного тока i_{tot} (нумерация формул взята из диссертации):

$$i_{tot} = i_F + i_c, \quad (2.4)$$

где $i_F = z_1 j_1 + z_2 j_2$ – плотность тока проводимости, $i_c = -\varepsilon \partial^2 \varphi / \partial x \partial t$ – плотность тока смещения, с учетом принятого автором условия:

$$i_c(1, t) = 0 \text{ при } x = 1, \quad (1)$$

вытекает равенство (здесь $i(t)$ – заданное граничное значение плотности полного тока):

$$i_{tot}(t) = i(t) = z_1 j_1(1, t) + z_2 j_2(1, t). \quad (2)$$

Из равенства (2) следует эквивалентное ему равенство, которое в диссертации называется гальванодинамическим граничным условием (ГДГУ):

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(1, t) = -\frac{i(t) + z_1 D_1 \frac{\partial C_1}{\partial x} + z_2 D_2 \frac{\partial C_2}{\partial x}}{z_1^2 D_1 C_1 + z_2^2 D_2 C_2}(1, t). \quad (2.11)$$

Теперь автор считает задачу поставленной, так как вместе с уравнениями (2.6)-(2.8) имеет граничные условия для потенциала – (2.11) и

$$\varphi(0, t) = 0, \quad (2.12)$$

для концентраций – два граничных условия при $x = 0$:

$$C_n(0, t) = 1, \quad n = 1, 2 \quad (2.13)$$

и два граничных условия при $x = 1$:

$$C_1(1, t) = C_{1,K} \quad (2.14)$$

и

$$j_2(1, t) = \left(-D_2 \frac{\partial C_2}{\partial x} - z_2 D_2 C_2 \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) (1, t) = T_{2K} i(t) / z_2. \quad (2.15)$$

Замечания

1. Из равенства (2), равносильного ГДГУ (2.11), с учетом (2.15) получим равенство:

$$j_1(1, t) = \left(-D_1 \frac{\partial C_1}{\partial x} - z_1 D_1 C_1 \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) (1, t) = (1 - T_{2K}) i(t) / z_1. \quad (3)$$

Таким образом, ГДГУ (2.11) с учетом граничного условия (2.15) – не "новое" условие, а иная запись граничного условия для потока (3).

2. Из условия (1) следует, что $\partial^2 \varphi / \partial x \partial t(1, t) = 0$, откуда в рамках уровня строгости, принятого в диссертации, получаем

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(1, t) = \frac{\partial \varphi}{\partial x}(1, 0). \quad (4)$$

Обычно считают, что при $t = 0$ ток в системе отсутствует, поэтому правую часть в (4) принимают равной нулю.

Итак, с учетом условия (1) и ГДГУ (2.11) получаем для уравнений (2.6)-(2.8) следующие граничные условия:

- для потенциала – (2.12) и (4);
- для концентраций – при $x = 0$ (2.13), при $x = 1$ (2.14), (2.15) и равносильное ГДГУ (2.11) условие (3), которое с учетом (4) принимает вид:

$$-D_1 \frac{\partial C_1}{\partial x}(1, t) - z_1 D_1 C_1(1, t) \frac{\partial \varphi}{\partial x}(1, 0) = (1 - T_{2K}) i(t) / z_1.$$

Последнее равенство вместе с (2.14) дает при $x = 1$ два граничных условия для C_1 . Это делает задачу переопределенной, т.е. некорректной.

Вывод : математические модели с построенными в главах 2 и 3 гальванодинамическими граничными условиями некорректны, что делает их неприменимыми для моделирования гальванодинамического режима.

2. Методы решения Некорректность математических моделей, построенных в главах 2-3 с использованием ГДГУ, лишает смысла разработку методов их решения. Однако, приведенные в главе 4 методы формально могут применяться и для других моделей переноса ионов. Покажем, что при построении этих методов допущены ошибки, делающие их некорректными.

2.1. Методы решения одномерных задач

В п. 4.2 приведены методы решения одномерных задач переноса ионов, состоящие в замене стационарного уравнения Пуассона для потенциала φ на нестационарное уравнение для напряженности E . Для решения задач с граничными условиями I-го рода для уравнения Пуассона применение этого метода некорректно, потому что вычисленное значение скачка потенциала $d\varphi = -\int_0^\delta E(x, t) dx$ (формула (4.26)), вообще говоря, не равно скачку потенциала исходной задачи $\varphi(\delta, t)$, следовательно, преобразованная задача не эквивалентна исходной.

Кроме того, проблемой является корректное задание начальных условий $E(x, 0)$. Автор ошибается даже в простых случаях: так, задание начального условия (4.44) формулой $E(x, 0) = \frac{\partial \varphi}{\partial x}(x, 0)$ некорректно, так как заданная в (4.37) функция $\varphi(x, 0)$ не является дифференцируемой по x .

Вывод: в случае задания традиционных граничных условий применение предложенного метода не позволяет найти решение исходной задачи.

2.2. Методы решения двумерных задач

В пп. 4.3 и 4.4 для численного решения двумерных задач предлагается использовать "метод функции тока электрического тока". При этом допущены грубые ошибки, делающие применение этих методов некорректным.

Для использования в алгоритме вводится функция тока η , для отыскания которой необходимо решить уравнение Пуассона (4.50) с граничными условиями, удовлетворяющими условиям:

$$\frac{1}{L} \int_0^L i_{tot\ x}(0, y, t) dy = i(t), \quad \frac{1}{L} \int_0^L i_{tot\ x}(H, y, t) dy = i(t), \quad (4.48)$$

$$i_{tot\ x} = \frac{\partial \eta}{\partial y}, \quad (4.49)$$

$0 \leq x \leq H, 0 \leq y \leq L$.

С учетом (4.49) перепишем равенства (4.48) в более удобном виде:

$$\frac{1}{L} \int_0^L \frac{\partial \eta}{\partial y}(0, y, t) dy = i(t), \quad \frac{1}{L} \int_0^L \frac{\partial \eta}{\partial y}(H, y, t) dy = i(t). \quad (5)$$

Автор не замечает, что условиями (5) функция η не определяется однозначно. Например, граничные условия

$$\begin{aligned} \frac{\partial \eta}{\partial x}(0, y, t) &= 0, & \frac{\partial \eta}{\partial x}(H, y, t) &= 0, \\ \eta(0, 0, t) &= a, & \eta(0, L, t) &= a + i(t)L, & \eta(H, 0, t) &= b, & \eta(H, L, t) &= b + i(t)L \end{aligned}$$

удовлетворяют (5) при любых a и b . Таким образом, алгоритм численного решения, приведенный в п. 4.3 (стр. 161), при разном допустимом выборе граничных условий для η будет приводить к различным результатам, что делает его применение некорректным.

Предлагаемый в п. 4.4 алгоритм отличается от случая п. 4.3 заменой уравнения Пуассона для потенциала φ нестационарным уравнением для напряженности E . Применение в алгоритме функции η делает его некорректным.

Вывод. ГДГУ, предлагаемые в главах 2 и 3 диссертации, приводят к серьезным модельным противоречиям, что делает их непригодными для моделирования переноса ионов в гальванодинамическом режиме.

В главе 4 приведены алгоритмы решения как одномерных (п. 4.2), так и двумерных (пп. 4.3 и 4.4) задач с обычными граничными условиями и с ГДГУ. При построении этих алгоритмов автором допущены грубые просчеты, не позволяющие найти решение исходной задачи.

Программный комплекс (глава 5) содержит одну программу для решения одномерных задач с ГДГУ и две для решения двумерных задач. Как следует из описания этих программ, все они основаны на ошибочных алгоритмах, приведенных в пп. 4.2, 4.3 и 4.4 главы 4, что лишает применение этих программ смысла.

Считаю, что диссертационная работа Узденовой Аминат Магометовны "Математическое моделирование сверхпределного переноса ионов в мембранных системах в гальванодинамическом режиме" не удовлетворяет требованиям, предъявляемым к диссертациям на соискание ученой степени доктора физ.-мат. наук.

Научный консультант
отдела математического моделирования
обособленного подразделения АО "СКБ МО РФ"
в г. Краснодар,
канд. физ.-мат. наук
"9" октября 2024 г.

Дроботенко Михаил Иванович

Подпись Дроботенко Михаила Ивановича заверяю

Зам. ГК по АСУ
головной руководитель ОП б. бригадир
пр. д. 04.10.2024 № 888-к)



M.I.Drobotenko

Обособленное подразделение
АО "Специальное конструкторское бюро МО РФ" в г. Краснодар
350020, г. Краснодар, ул. Одесская, 48/3, тел 8 (861) 997-25-38

e-mail: mdrobotenko@mail.ru